

(19) 日本国特許庁 (JP)

(12) 公表特許公報 (A)

(11) 特許出願公表番号

特表2017-511176

(P2017-511176A)

(43) 公表日 平成29年4月20日 (2017.4.20)

(51) Int. Cl.	F I	テーマコード (参考)
A 6 1 B 1/06 (2006.01)	A 6 1 B 1/06 B	2 H 0 4 0
A 6 1 B 1/00 (2006.01)	A 6 1 B 1/00 3 0 0 Y	4 C 1 6 1
A 6 1 B 1/04 (2006.01)	A 6 1 B 1/04 3 7 0	5 C 0 6 5
G 0 2 B 23/24 (2006.01)	G 0 2 B 23/24 B	5 C 1 2 2
G 0 2 B 23/26 (2006.01)	G 0 2 B 23/26 B	
審査請求 未請求 予備審査請求 未請求 (全 31 頁) 最終頁に続く		

(21) 出願番号 特願2016-557988 (P2016-557988)
 (86) (22) 出願日 平成27年3月17日 (2015.3.17)
 (85) 翻訳文提出日 平成28年11月8日 (2016.11.8)
 (86) 国際出願番号 PCT/US2015/020893
 (87) 国際公開番号 W02015/142800
 (87) 国際公開日 平成27年9月24日 (2015.9.24)
 (31) 優先権主張番号 61/954, 512
 (32) 優先日 平成26年3月17日 (2014.3.17)
 (33) 優先権主張国 米国 (US)

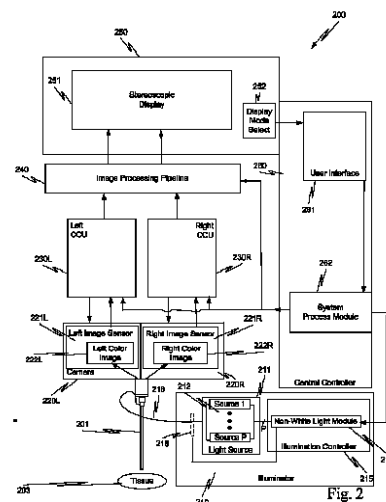
(71) 出願人 510253996
 インテュイティブ サージカル オペレー
 ションズ, インコーポレイテッド
 アメリカ合衆国 94086 カリフォル
 ニア州 サニーヴェイル キーファー・ロ
 ード 1020
 (74) 代理人 100107766
 弁理士 伊東 忠重
 (74) 代理人 100070150
 弁理士 伊東 忠彦
 (74) 代理人 100091214
 弁理士 大貫 進介

最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 非白色光の一般的な照明装置を含む手術システム

(57) 【要約】

遠隔操作手術システム (200) の内視鏡 (201) からの非白色光を使用して、手術部位 (203) を照明する。カメラ (220L) は、手術部位の画像を取り込み、その画像をモニタ (251) 上に表示させる。非白色光の照明は、白色光照明を用いて取り込まれ且つモニタ上に表示される画像と比較して、モニタ上に提示される手術部位の画像のノイズを最小限に抑える。



【特許請求の範囲】

【請求項 1】

機器であって、当該機器は、

カメラであって、該カメラは、該カメラに入射する光を画素のセットに分離するように構成され、前記画素のセットの各セットは、前記カメラの異なるカラーチャンネルにある、カメラと、

照明装置であって、該照明装置は、非白色光を出力し、それによって前記カメラの各カラーチャンネルが、完全な反射面から反射した前記非白色光に対して略等しい応答を有するよう構成される、照明装置と、を備える、

機器。

10

【請求項 2】

前記照明装置は、複数の色成分の照明源を有しており、該複数の色成分は、前記照明装置が前記非白色光を出力するように構成される、請求項 1 に記載の機器。

【請求項 3】

前記複数の色成分の照明源に結合された制御装置をさらに有しており、該制御装置は、前記複数の色成分の照明源の出力の組合せが非白色となるように、前記複数の色成分の照明源のそれぞれの出力に重み付けするように構成される、請求項 2 に記載の機器。

【請求項 4】

機器であって、当該機器は、

カメラと、

照明装置と、

該照明装置に結合された制御装置と、を備えており、

前記カメラは、該カメラに入射する光を色成分に分離するように構成され、前記色成分は、前記カメラにより画素のセットとして取り込まれ、前記画素のセットの各セットは、別のカメラ・カラーチャンネルにあり、

前記制御装置は、前記カメラによって取り込まれたカラー画像のための 1 つのカメラ・カラーチャンネルの画素の信号対雑音比を増大させるために、前記照明装置によって出力された光の特性を調整するように構成される、

機器。

20

【請求項 5】

前記照明装置は、複数の色成分の照明源を有する、請求項 4 に記載の機器。

30

【請求項 6】

前記制御装置は、前記複数の色成分の照明源に結合され、前記制御装置は、前記カメラによって取り込まれた前記カラー画像のための前記 1 つのカメラ・カラーチャンネルの前記画素の信号対雑音比を増大させるために、前記複数の色成分の照明源のうちの少なくとも 1 つの特性を調整するように構成される、請求項 5 に記載の機器。

【請求項 7】

前記複数の色成分の照明源は、複数の発光ダイオードである、請求項 5 に記載の機器。

【請求項 8】

前記複数の色成分の照明源は、複数のレーザダイオードである、請求項 5 に記載の機器。

40

【請求項 9】

前記制御装置は、前記照明装置が非白色光を出力するように、前記照明装置の複数の色成分の照明源の出力を制御するように構成され、それによって、各カメラ・カラーチャンネルは、完全な反射面から反射された前記非白色光に対して略等しい応答を有する、請求項 4 に記載の機器。

【請求項 10】

前記制御装置は、前記照明装置が非白色光を出力するように、前記照明装置の複数の色成分の照明源のうちの少なくとも 1 つの照度レベルを変えるように構成される、請求項 4 に記載の機器。

50

【請求項 1 1】

前記制御装置は、前記カメラによって取り込まれた単色画像から高ダイナミックレンジ画像を形成するようにさらに構成される、請求項 4 に記載の機器。

【請求項 1 2】

前記制御装置は、前記照明装置の複数の色成分の照明源のうちの少なくとも 1 つの照度レベルを変えるように構成される、請求項 1 1 に記載の機器。

【請求項 1 3】

前記制御装置に結合された、複数のセクションを有する回転ホイールをさらに含み、前記複数のセクションのそれぞれは、前記複数の色成分のうちの 1 つの色を有しており、前記複数のセクションのそれぞれは、異なる光減衰レベルを有する、請求項 1 2 に記載の機器。

10

【請求項 1 4】

前記制御装置に結合された液晶装置をさらに含む、請求項 1 2 に記載の機器。

【請求項 1 5】

前記液晶装置は、オン／オフ時間の変動比がカメラの画像フレームキャプチャあたりの 1 つ又は複数のオン／オフサイクルを含む、オン／オフ・パルス幅変調シャッターモードに設定される、請求項 1 4 に記載の機器。

【請求項 1 6】

前記液晶装置は、調整可能な減衰器として構成される、請求項 1 4 に記載の機器。

【請求項 1 7】

前記液晶装置は、波長可変フィルタとして構成される、請求項 1 4 に記載の機器。

20

【請求項 1 8】

前記制御装置に結合された音響光学光変調器をさらに含む、請求項 1 2 に記載の機器。

【請求項 1 9】

方法であって、当該方法は、

非白色光でシーンを照明するステップであって、前記非白色光は、カメラの各カメラ・カラーチャンネルが、完全な反射面から反射した光に対して略等しい応答を有するように構成される、照明するステップと、

前記カメラを用いて前記シーンの画像を取り込むステップと、

該取り込まれた画像のホワイトカラーバランス調整をせずに、前記取り込まれた画像に基づいて表示用の画像を出力するステップと、を含む、

30

方法。

【請求項 2 0】

方法であって、当該方法は、

画素のセットを含むカラー画像を取り込むステップであって、前記画素のセットの各セットは、カメラの異なるカラーチャンネルにある、取り込むステップと、

前記画素のセットから高ダイナミックレンジ画像を構成するステップと、を含む、方法。

【請求項 2 1】

方法であって、当該方法は、

非白色光で部位を照明するステップであって、前記非白色光は、カメラの各カメラ・カラーチャンネルが前記部位から反射した非白色光に対して略等しい応答を有するように構成される、照明するステップと、

前記カメラを用いて前記部位の画像を取り込むステップと、

該取り込んだ画像に基づいて表示用の画像を出力するステップと、を含む

方法。

40

【発明の詳細な説明】

50

【技術分野】

【0001】

関連出願

本願は、(2014年3月17日に出願された、Jeffrey DiCarloらの”Surgical System Including a Non-White Light General Illuminator”を開示する)米国特許出願第61/954,512号について優先権及びその利益を主張するものであり、この文献は、参照により本明細書に組み込まれる。

【0002】

本発明の態様は、内視鏡イメージングに関しており、より具体的には、遠隔操作手術システムの一般的な照明に使用される非白色光に関する。

10

【背景技術】

【0003】

カリフォルニア州のサニーベールのIntuitive Surgical, Inc.により商品化されているda Vinci(登録商標)手術システムは、身体への低減した外傷、より早い回復及び短い入院日数等の多くの利益を患者に提供する最小侵襲性遠隔操作手術システムである。da Vinci(登録商標)手術システムの1つの特徴は、外科医に立体視を提供するために、2チャンネル(すなわち、左右の)ビデオキャプチャを提供し且つ可視化画像を表示させる能力である。

【0004】

このような電子的な立体視撮像システムは、外科医に、高解像度ビデオ画像を出力することができ、及び、外科医が、特定の組織タイプ及び特性を特定するだけでなく、向上した精度で作業を行うことを可能にする「拡大」ビューを提供するズーム等の機能を可能にする。しかしながら、典型的な手術分野では、電子的な立体視撮像システムのカメラによって取り込まれた画質は、カメラの信号対雑音比によって制限される。

20

【0005】

カメラが光を収集する際に、取り込まれた光が、電子に変換され、及び画像センサのウェル(well)に蓄積される。画素毎に1つのウェルがある。図1は、赤色画素Rのためのウェル101、緑色画素Gのためのウェル102、及び青色画素Bのためのウェル103の概略図である。カメラがより多くの電子をそのウェル内に集めれば、その信号が増殖される一方ノイズが比較的一定に留まり、それによって信号対雑音比が増大する、すなわち

30

【0006】

カメラによる光キャプチャの物理的特性は、カメラの画素がより多くの光を取り込めば、カメラは、光が取り込まれた速度をより良く推定できるということである。しかしながら、カメラ画素が非常に多くの光を収集し、ウェルに過剰に充填された場合に、その画素の信号は失われ、もはや有効ではなくなる。従って、カメラの露出時間は、その電子ウェル101, 102, 103のいずれかを過剰充填させることなく、可能な限り高くその電子ウェル101, 102, 103の全てを充填するように光の収集を試みるように設定される。

【0007】

40

一般的な観察のために白色光によって照明される典型的な手術部位のシーンでは、赤色は、カメラによって取り込まれたシーンにおいて支配的な色である。これは、殆どの反射光が、青色及び緑色スペクトルに比較して赤色スペクトルであるためである。

【0008】

典型的には、遠隔操作手術システムで使用されるカラービデオカメラは、カラーフィルタ・アレイを含む。カラーフィルタ・アレイは、モザイク状の異なるカラーフィルタである。理想的には、異なる各カラーフィルタは、特定の色のスペクトルに対応する可視電磁スペクトルの一部のみを通過させ、例えば、カラーフィルタ・アレイの第1セットのフィルタが主に赤色光を透過させ、第2のセットのフィルタが主に緑色光を通過させ、及び第3のセットのフィルタが主に青色光を通過させる。

50

【0009】

カメラは、カラーフィルタ・アレイを通過する光を取り込む画素を有する画像センサを含む。各画素は、光を取り込むと、電子で充填されるウェルである。第1セットのフィルタを通過する光を取り込むカメラの画素のセットは、カメラの第1のカラーチャンネルに含まれる。第2セットのフィルタを通過する光を取り込むカメラの画素のセットは、カメラの第2のカラーチャンネルに含まれる。第3セットのフィルタを通過する光を取り込むカメラの画素のセットは、カメラの第3のカラーチャンネルに含まれる。

【0010】

この技術分野の精通者に知られているように、一例では、白色光照明は、正常な色知覚を有する人間の目に白く見えるような、赤色スペクトルの光、緑色スペクトルの光、及び青色スペクトルの光の組合せで構成される。しかしながら、手術部位による赤色スペクトル光の支配的な反射によって、赤色画素ウェル101（図1）は、典型的には、緑色画素ウェル102、又は青色画素ウェル103のいずれかよりもはるかに速く充填される。赤色画素ウェル101がオーバーフローしないように、カメラの露出は、赤色画素ウェル101がオーバーフローしないように、収集する光を制限するように設定される。

10

【0011】

殆どの光を受光するカラーチャンネルのウェルがまさにオーバーフローするときに、光の収集を停止するとその結果は、図1に示されるように他のカラーチャンネルのウェルが十分でない可能性があるということになる。図1の例では、緑色ウェル102及び青色ウェル103は、光の収集が停止したときに、全体の50%未満である。これらの完全ではないカラーチャンネルの信号対雑音比は、まさにオーバーフローしようとしたカラーチャンネル（複数可）の信号対雑音比よりも著しく小さい。再び、図1の例について、赤色チャンネルの信号対雑音比は、約6であるが、緑色及び青色チャンネルのそれぞれの信号対雑音比は、約3である。

20

【発明の概要】

【発明が解決しようとする課題】

【0012】

カメラは、カメラ・カラーチャンネルのウェル101、102、103の全てが充填されていないときに、より悪い信号対雑音比の性能を有する。完全ではないウェル102及び103からの信号は、表示用の画像を形成するために、手術システムの画像処理のホワイトバランス・ステージの一部として信号に適用されるゲインを有する必要がある。ホワイトバランス調整は、カメラが、白色面の画像を取り込む際に、この白色面がディスプレイ・モニタ上で白色に見えるのを保証するために必要である。ホワイトバランス調整は、完全ではないカラーチャンネル（図1の青色及び緑色カラーチャンネル）を増幅すること、例えば、カメラが白色面の画像を取り込んだときに、全てのカラーチャンネルが同じ値を有するようなデジタル・ゲインを適用することにより構成される。これらの完全ではないウェル信号の増幅は、他の色信号に対してこれら完全でないウェルの色信号のノイズを増大させ、さらに最終的な画像のノイズを増大させる。

30

【課題を解決するための手段】

【0013】

一態様では、遠隔操作手術システムの内視鏡からの非白色光を使用して、手術部位を照明する。カメラが、手術部位の画像を取り込み、その画像が、モニタ上に表示される。非白色光の照明は、白色光照明を用いて取り込まれ且つモニタ上に表示される画像に対して、モニタ上に提示される手術部位の画像のノイズを最小限に抑える。

40

【0014】

手術部位を照明するために使用される光の色は、非白色光、例えば紫色の色合いを有する光であるが、モニタ上に表示される画像は、この色合いを含んでいない。視認者にとって、手術部位を照明する光は、モニタで視た場合に、白く見える。内視鏡が患者から除去された場合にのみ、内視鏡から出射された光は、視認者が非白色光を見ているように直接的に視認される。非白色光は、一般的な照明に使用され、及び特定の解剖学的構造を強調

50

表示するために使用される、例えば2つのみの狭スペクトル光源の組合せとは異なる。

【0015】

一態様では、機器は、カメラ及び照明装置を含む。カメラは、カメラに入射する光を画素のセットに分離するように構成される。画素のセットの各セットは、カメラの異なるカラーチャンネルにある。一態様では、カメラは、カラーフィルタ・アレイを含む。カラーフィルタ・アレイは、カメラに入射する光を画素のセットに分離するように構成される。

【0016】

照明装置は、この照明装置が非白色光を出力し、それによって各カメラ・カラーチャンネルが、完全な反射面から反射した非白色光に対して略等しい応答を有するように構成される。本明細書で使用される場合に、完全な反射面は、照明スペクトル全体に亘ってスペクトルの的に均一で、等しい減衰である、照明スペクトルに対する応答を有する表面である。本明細書で使用される場合に、「略等しい」又は「実質的に等しい」とは、応答が、反射面の反射特性の差（例えば、反射面は、表面のどこでも同程度に正確に完全な反射性ではない可能性がある）によって、及び画像センサの電子ウェルの応答の通常の違いによって、正確に等しくない可能性があるが、その応答は、画像センサ及び表面の組合せ許容範囲内において等しいことを意味する。

【0017】

一態様では、照明装置は、複数の色成分の照明源を含む。複数の色成分の照明源は、照明装置が非白色光を出力するように構成される。

【0018】

別の態様では、機器は、複数の色成分の照明源に結合された制御装置も含む。制御装置は、複数の色成分の照明源の出力の組合せが非白色光となるように、複数の色成分の照明源のそれぞれの出力に重み付けするように構成される。

【0019】

さらに別の態様では、機器は、カメラ、照明装置、及び制御装置を含む。カメラは、カメラに入射する光を色成分に分離するように構成される。色成分は、カメラによって画素のセットとして取り込まれる。画素のセットの各セットは、異なるカメラ・カラーチャンネルにある。一態様では、カメラは、カラーフィルタ・アレイを含む。カラーフィルタ・アレイは、カメラに入射する光を画素のセットに分離するように構成される。

【0020】

制御装置は、照明装置に結合される。制御装置は、カメラによって取り込まれたカラー画像のための1つのカメラ・カラーチャンネルの画素の信号対雑音比を増大させるために、照明装置によって出力される光の特性を調整するように構成される。

【0021】

一態様では、照明装置は、複数の色成分の照明源を有する。制御装置は、複数の色成分の照明源に結合される。制御装置は、1つのカメラ・カラーチャンネルの画素の信号対雑音比を増大させるために、複数の色成分の照明源のうちの少なくとも1つの特性を調整するように構成される。

【0022】

一態様では、複数の色成分の照明源は、複数の発光ダイオードである。別の態様では、複数の色成分の照明源は、複数のレーザダイオードである。

【0023】

一態様では、制御装置は、照明装置が非白色を出力するように照明装置の複数の色成分の照明源の出力を制御するように構成され、それによって、各カメラ・カラーチャンネルは、完全な反射面から反射した非白色光に対して略等しい応答を有する。別の態様では、制御装置は、照明装置が非白色光を出力するように、照明装置の複数の色成分の照明源のうちの少なくとも1つの照度レベルを変えるように構成される。別の態様では、固定したフィルタを使用して、照明装置が非白色光を出力するように、照明装置の複数の色成分の照明源のうちの少なくとも1つの照度レベルを変える。さらに別の態様では、非白色光を生成する照度レベルの変動は、複数の色成分の照明源の寿命によって誘起される経年劣化

10

20

30

40

50

の不均等な電力損失を調整するように制御される。

【0024】

別の態様では、機器は、カメラによって取り込まれた単色画像から高ダイナミックレンジ画像を形成するように構成された画像処理パイプラインを含む。この態様では、制御装置は、照明装置の複数の色成分の照明源のうちの少なくとも1つの照度レベルを変えるように構成される。照度レベルを変えることは、例えば回転ホイール又は液晶装置を用いて実施することができる。

【0025】

回転ホイールは、複数のセクションを有する。複数のセクションのそれぞれは、複数のカラー照明成分のうちの1つの色を有し、複数のセクションのそれぞれは、異なる光減衰レベルを有する。

10

【0026】

一態様では、液晶装置は、オン／オフ・パルス幅変調シャッターモードに設定され、オン／オフ時間の可変比が、カメラの画像フレームキャプチャあたり1つ又は複数のオン／オフサイクルを含む。別の態様では、液晶装置は、調整可能な減衰器として構成される。さらに別の態様では、液晶装置は、波長可変フィルタとして構成される。

【0027】

本方法は、非白色光でシーンを照明するステップを含む。非白色光は、カメラの各カメラ・カラーチャンネルが、完全な反射面から反射された非白色光に対して略等しい応答を有するように構成される。本方法は、また、カメラでシーンの画像を取り込むステップと、取り込まれた画像のホワイトバランス調整せずに取り込まれた画像に基づいて、表示用の画像を出力するステップとを含む。

20

【0028】

別の方法は、カラー画像を取り込むステップを含む。取り込まれたカラー画像は、画素のセットを含む。画素のセットの各セットは、カメラの異なるカラーチャンネルにある。この方法は、画素のセットから高ダイナミックレンジ画像を構成するステップも含む。

【0029】

さらに別の方法は、非白色光で部位を照明するステップを含む。非白色光は、カメラの各カメラ・カラーチャンネルが、部位から反射した非白色光に対して略等しい応答を有するように構成される。この方法は、カメラで部位の画像を取り込むステップと、取り込まれた画像に基づいて表示用の画像を出力するステップとを含む。

30

【図面の簡単な説明】

【0030】

【図1】白色光によって照明されたシーンを取り込んだ画像の色成分について、画像センサの電子ウェルの従来技術の充填量を示す図である。

【図2】非白色光を出力する照明装置を含む遠隔操作手術システムの一部のブロック図である。

【図3】図2のカメラの応答関数の例を示す図である。

【図4】図2の照明装置の一態様における、各発光ダイオードのパワースペクトルのグラフである。

40

【図5】図2の照明装置からの白色光と非白色光との比較を示すグラフである。

【図6A】ダイナミックカラーチャンネル照明制御因子を生成する時系列の概略図である。

【図6B】非白色光によって照明されたシーンを取り込んだ画像の色成分について、画像センサの電子ウェルの充填量を示す図である。

【図6C】非白色光によって照明されたシーンを取り込んだ画像の色成分について、画像センサの電子ウェルの充填量を示す図である。

【図6D】非白色光によって照明されたシーンを取り込んだ画像の色成分について、画像センサの電子ウェルの充填量を示す図である。

【図7】図2の照明装置からの様々な色成分の照明源の出力の期間に亘ってオン／オフタ

50

イムを相対的に異ならせることにより、非白色光をどの様に生成するかの方法を示す図である。

【発明を実施するための形態】

【0031】

図面において、参照符号の最初の桁数は、その参照符号を含む要素が最初に現れた図を示す。

【0032】

本明細書で使用される場合に、電子的な立体視イメージングは、2つの撮像チャンネル（すなわち、左右画像のためのチャンネル）の使用を含む。

【0033】

本明細書で使用される場合に、立体視の光路は、組織からの光を搬送するために内視鏡内の2つのチャンネル（例えば、左右画像のためのチャンネル）を含む。各チャンネルで搬送される光は、組織の異なるビューを表す。その光は、1つ又は複数の画像を形成することができる。一般性又は適用性を失うことなく、以下でより完全に説明する態様は、フィールド順次立体視取得システム及び／又はフィールド順次ディスプレイシステムの文脈で使用することもできる。

【0034】

本明細書で使用される場合に、照明経路は、組織に照明を提供する内視鏡内の経路を含む。

【0035】

本明細書で使用される場合に、白色光は、3つ（又はそれ以上）の可視色成分、例えば、赤色の可視色成分、緑色の可視色成分、及び青色の可視色成分で構成される可視白色光である。白色光は、人間が、例えば、加熱されたタングステンフィラメントから見るような、可視スペクトル内の複数の連続スペクトルを指すこともできる。

【0036】

本明細書で使用される場合に、非白色光は、3つ（又はそれ以上）の可視色成分、例えば、白色光を形成するために使用される組合せとは異なる組合せの赤色の可視色成分、緑色の可視色成分、及び青色の可視色成分で構成された可視光である。非白色光は、可視電磁スペクトルの複数の連続スペクトル、例えば、白色光として人間の観察者には見えないが複数の色の可視スペクトルを含む、可視電磁スペクトルの広範な波長のスペクトルを指すこともできる。非白色光は、2つの異なる狭スペクトルの青色光源の組合せ等の2つの狭スペクトルのみの光源の組合せ、又は特定の組織を区別するために使用される狭スペクトルの青色光源と狭スペクトルの緑色光源との組合せを含まない。

【0037】

本明細書で使用される場合に、色成分は、可視電磁スペクトル内の波長のスペクトルを有する。

【0038】

本明細書で使用される場合に、可視電磁スペクトルは、約400ナノメートル（nm）～700nmの波長の範囲である。

【0039】

本明細書で使用される場合に、カラー画像は、単色のカラー画像、又はカラーモデルの色成分のサブセットの組合せのみを含むカラー画像とは対照的に、カラーモデルの全ての色成分の組合せを含む。例えば、赤、緑、青色成分を含むカラーモデルについて、カラー画像は、赤、緑、及び青色成分の組合せを含む。赤色画像、緑色画像、青色画像、青及び緑色画像等は、このような画像が、カラーモデルの全ての色成分の組合せを含んでいないので、カラー画像の規定には含まれない。

【0040】

一態様では、遠隔操作手術システム200の一部を構成する内視鏡201からの光を使用して、手術部位203を照明する。その照明は、例えば人間が直接的に視たときに光が紫がかって見える、非白色光である。非白色光の照明を使用することは、外科医コンソー

10

20

30

40

50

ル 250 において、時にはディスプレイ 251 と呼ばれる立体視ディスプレイ 251 上に提示される手術部位 203 の画像のノイズを最小限に抑える。外科医コンソール 250 は、時にはコンソール 250 と呼ばれる。

【0041】

手術部位 203 を照明するために使用される光の色は、非白色光、例えば紫の色合いを有する光であるが、外科医コンソール 250 の立体視ディスプレイ 251 上に表示される画像はこの色合いを含んでいない。視認者にとって、外科医コンソール 250 を介して視た場合に、手術部位 203 を照明する光は、白く見える。

【0042】

以下でより完全に説明するように、遠隔操作手術システム 200 のカメラ 220 L, 220 R 及び画像処理パイプライン 240 は、立体視ディスプレイ 251 上に表示される手術用画像の紫の色合いを除去するために、取り込んだ画像を修正する。外科医が、外科医コンソール 250 から出て、患者から内視鏡 201 を引っ張り、内視鏡 201 から放射される光を直接的に見た場合にのみ、外科医は、非白色光を見ることになる。

【0043】

本発明の態様は、非白色の照明を用いて手術部位 203 を照明するのを容易にし、且つ白色光照明を用いて手術部位 203 を取り込んだ画像と比較して改善された信号対雑音で、遠隔操作手術システム 200 のカメラ 220 L, 220 R (図 2) により手術部位 203 のカラー画像を取得するのを容易にする。遠隔操作手術システム 200 の 1 つの例は、カリフォルニア州サニーベールの Intuitive Surgical, Inc. によって商品化された da Vinci (登録商標) 最小侵襲性遠隔操作手術システムである。遠隔操作手術システム 200 は、単なる例示であり、画像の信号対雑音比を改善するための非白色照明をこの特定の遠隔操作手術システムに適用すること限定されるものではない。本開示に鑑みて、非白色照明は、カラーカメラ (複数可) を利用して、これらのカラーカメラによって取り込まれたカラー画像の信号対雑音比を改善するあらゆる手術システムに使用することができる。

【0044】

この例では、外科医コンソール 250 における外科医は、ロボットマニピュレータアーム (図示せず) に取り付けられた内視鏡 201 を遠隔で操作する。da Vinci (登録商標) 手術システムに関連した等の他の部品、ケーブル等が存在しているが、これらは、本開示から逸脱するのを避けるために、図 2 に示していない。遠隔操作による最小侵襲性手術システムに関する更なる情報は、例えば、(2007 年 6 月 13 日に出願された、"Minimally Invasive Surgical System" を開示する) 米国特許出願第 11/762, 165 号、及び (2001 年 12 月 18 日に出願された、"Surgical Robotic Tools, Data Architecture, and Use" を開示する) 米国特許第 6, 331, 181 号に見出すことができ、これら両文献は、参照により本明細書に組み込まれる。

【0045】

照明システム、例えば照明装置 210 は、内視鏡 201 に結合される。一態様では、照明装置 210 は、光源 211 及び照明制御装置 215 を含む。照明制御装置 215 は、光源 211 に結合されるとともに、オプションの可変非白色光機器 218 に結合される。

【0046】

照明制御装置 215 は、システム処理モジュール 262 と光源 211 との間に接続される非白色光モジュール 217 を含む。非白色光モジュールは、一態様では、照明装置 210 が、手術部位 203 の一般的な照明に使用される非白色光を出力するように、照明装置 210 からの出力照明を制御する。

【0047】

一態様では、光源 211 は、複数の色成分の照明光源 212 を含む。図 2 に示される態様では、複数の色成分の照明源は、P 色成分の照明源を含み、ここで P は、非ゼロの正の整数である。一態様では、数 P は、色成分の照明源の組合せが、従来技術の広域スペクトルの白色光を提供するように、選択される。また、非白色光を形成するために、複数の色成分の照明源 212 のうちの少なくとも 1 つの光パワー出力が、従来技術の広域スペクト

10

20

30

40

50

ルの白色光を生成するために使用される状態と比較して、増減するように変更される。

【0048】

一態様では、複数の色成分の照明源212は、複数の発光ダイオード(LEDs)を含む。LEDの使用は、単なる例示であり、これに限定されるものではない。複数の色成分の照明源212は、例えば、LEDの代わりに複数のレーザ光源を実装することもできる。

【0049】

この態様では、照明装置210は、手術部位203を照明するために、立体内視鏡201の少なくとも1つの照明経路に関連して使用される。照明装置210からの非白色光は、コネクタ216に導かれる。コネクタ216は、非白光を立体内視鏡201の照明経路に供給し、次に、その光を手術部位203に導く。コネクタ216及び立体内視鏡201内の照明経路のそれぞれは、例えば、光ファイバ束、単一の剛性ロッド又は可撓性ロッド、又は光ファイバで実装することができる。一態様では、内視鏡201は、例えば反射された非白色光等の、手術部位203からの光を通過させる2つの光チャンネル、すなわち立体視の光路も含む。しかしながら、立体内視鏡の使用は、単なる例示であり、これに限定されるものではない。本開示に鑑みて、手術部位203からの光を通過させる単一の光チャンネルを含む内視鏡を使用することができる。

【0050】

手術部位203(図2)からの非白色光は、内視鏡201の立体視光チャンネルによってカメラ220L, 220Rに渡される。以下でより完全に説明するように、一態様では、左側カメラ220Lは、カラーフィルタ・アレイ及び左側画像センサ221Lを含む。左側画像センサ221Lは、立体内視鏡201の左チャンネルから受け取った光を左画像222Lとして取り込む。同様に、この態様では、右側カメラ220Rは、カラーフィルタ・アレイ及び右側画像センサ221Rを含む。右側画像センサ221Rは、立体内視鏡201の右チャンネルから受け取った光を右画像222Rとして取り込む。こうして、カメラ220L, 220Rは、カラーフィルタ・アレイを使用するカラーカメラである。しかしながら、これは単なる例示であり、これに限定されるものではない。

【0051】

ここで、カメラは、カメラに入射する光をN色成分に分離するように構成され、色成分は、カメラによってNセットの画素として取り込まれ、画素のセットの各セットは、異なるカメラ・カラーチャンネルにある。こうして、各カメラ220L, 220Rは、複数のカラーチャンネルを含む。一態様では、複数のカラーチャンネルは、N色成分チャンネルであり、ここでNは、ゼロでない正の整数である。

【0052】

カメラ220Lは、左側カメラ制御ユニット230L及び画像処理パイプライン240によって外科医コンソール250の立体視ディスプレイ251に結合される。カメラ220Rは、右側カメラ制御ユニット230R及び画像処理パイプライン240によって外科医コンソール250の立体視ディスプレイ251に結合される。カメラ制御ユニット230L, 230Rは、システム・プロセス262から信号を受信する。システム・プロセス262は、システム200内の各種制御装置を表す。

【0053】

表示モード選択スイッチ252は、ユーザインターフェイス261に信号を提供し、次に選択された表示モードをシステム・プロセス262に渡す。システム・プロセス内の262各種制御装置は、照明制御装置215内の非白色光モジュール217を設定し、所望の画像を取得するために、左右のカメラ制御ユニット230L及び230Rを設定し、及び外科医が要求する画像をディスプレイ250に提示するように、要求された画像を処理するために必要な画像処理パイプライン240内の他の要素を設定する。撮像処理パイプライン240は、本明細書に提供される詳細を除き、既知の画像処理パイプラインと等価である。

【0054】

ここで、カメラ220Lによって取り込まれた画像の取込み、処理、及び表示は、カメ

10

20

30

40

50

ラ 2 2 0 R によって取り込まれた画像の取込み、処理、及び表示と同じである。従って、以下の説明では、カメラ 2 2 0 L に関連する画像のみについて、以下で検討する。その説明は、カメラ 2 2 0 R に関連した画像に直接的に適用可能であり、そのため、その説明は、カメラ 2 2 0 R について繰り返さない。その説明は、単一のカメラのみを利用するシステム、及び単一の光チャンネルを有する内視鏡を備えた単一の画像処理パイプラインにも直接的に適用可能である。

【0055】

先に示したように、典型的に、3つ（又はそれ以上）の可視色成分の照明成分が、白色光を形成するために組み合わせられる、すなわち、白色光は、第1の可視色成分、第2の可視色成分、及び第3の可視色成分の組合せを含む。3つの可視色成分のそれぞれは、異なる可視色成分、例えば、赤色成分、緑色成分、及び青色成分である。赤、緑、青色成分と一緒にシアン色成分等のより多くの可視色の照明成分を使用して、白色光を生成することもできる。

【0056】

また、上述したように、一態様では、光源 2 1 1 は、複数の色成分の照明源 2 1 2 を含む。一態様では、非白色光の照明を生成するために、非白色光モジュール 2 1 7 は、白色光を形成するために必要とされるものと比較して、複数の色成分の照明源 2 1 2 のうちの少なくとも1つの光パワー出力を変化させる。（非）照明装置 2 1 0 の照明出力は、非白色光である。非白色光は、白色光に比べて色合いを有する。

【0057】

図 2 では、カメラ 2 2 0 L、2 2 0 R 及び光源 2 1 2 は、内視鏡 2 0 1 の外部に存在するように示される。しかしながら、一態様では、カメラ 2 2 0 L、2 2 0 R 及び光源 2 1 2 は、組織 2 0 3 に隣接する内視鏡 2 0 1 の先端チップに含まれる。

【0058】

照明装置が非白色光の照明を出力するように照明装置 2 1 0 を構成するために、様々な方法がある。第1の方法は、白色面の較正に基づくものであり、第2の方法は、手術部位の画像較正に基づくものである。また、複数の色成分の照明源のうちの少なくとも1つの点灯時間を変化させる非白色光の生成について、説明する。これらのプロセスのそれぞれは、順番に検討される。

【0059】

非白色光の白色面の較正

この態様では、非白色光モードは、カメラ 2 2 0 L の複数のカラーチャンネルの全てが、白色（完全反射）面に向けられた(viewing)ときに、同量の反射光を受け取るように、照明制御装置 2 1 5 によって、光源 2 1 1 における複数の色成分の照明源 2 1 2 からの照明強度を変化させるように動作する。白色面を撮像するときに、カメラ 2 2 0 L が、カラーチャンネル亘って均等に光に応答するという2の有益な効果がある。第1に、全てのカラーチャンネルは、それらのウェル容量を完全に利用することができる、すなわち、1つのチャンネルは、別のチャンネルがそのウェルを最初に充填するによって、そのウェル容量の割合に制限されない。これは、全ての画素の信号対雑音比を増大させる。第2に、カメラは、ノイズ増幅を排除するデジタル・ホワイトバランス・ゲインをいくつかのカラーチャンネルに適用する必要がない。これらの両方の効果によって、立体視ディスプレイ 2 5 1 上に表示される最終的な外科手術の画像を向上させる。

【0060】

ここでは、カメラ 2 2 0 L のノイズ特性は、画像センサ 2 2 1 L の電子ウェルがどの位高く充填されているかに依存して全体的に解釈される。カメラ 2 2 0 L は、光を集光するにつれて、取り込まれた光が電子に変換され、これらの電子のウェルに蓄積される。画素毎に1つの電子ウェルがある。画像センサ 2 2 1 L、例えばカメラ 2 2 0 L が、その電子ウェルにより多くの電子を収集するにつれて、カメラの信号対雑音比が増大する、すなわち、ノイズに対する信号が向上する。

【0061】

先に示したように、カメラ 220 L が非常に多くの光を集光し、電子ウェルを過剰に充填した場合に、その電子ウェルの信号が失われ、もはや有効でなくなる。従って、カメラ 220 L の露出時間は、あらゆる電子ウェルを過剰充填させることなく、可能な限り高くその電子ウェルの全てを充填するように光を収集するように設定される。殆どの光を受光するカラーチャンネルがその電子ウェルをまさにオーバーフローさせようとするときに光の収集を停止すると、その結果は、他のカラーチャンネルの電子ウェルが十分ではないということになる。他のカラーチャンネルの電子ウェルは、全体の 50 % のみである可能性がある。これらの完全でない電子ウェルを有するカラーチャンネルの信号対雑音比は、電子ウェルがまさにオーバーフローするカラーチャンネルの信号対雑音比よりも著しく小さい。

10

【0062】

先に説明したように、通常の白色光照明について、カメラは、カメラの全てのカラーチャンネルが完全又は略完全なウェルを有していないときに、悪化した信号対雑音比の性能を有するのみならず、完全でないウェルからの信号が、従来技術のカメラの画像処理段階におけるホワイトバランス・ステージの一部として増幅される。

【0063】

通常の白色光照明とは対照的に、非白色光の照明モードの一態様は、カメラ 220 L の複数のカラーチャンネルの全てが、白（完全反射）面に向けられたときに、同量の光を受け取るように、照明制御装置 215 によって、光源 211 における複数の色成分の照明源 212 の照明強度を変化させるように動作する。カメラ 220 L の複数のカラーチャンネルのそれぞれは、概ね同量の光を受け取るので、カメラのカラーチャンネルは全て、非白色照明モードで完全に利用することができる。それは、カラーチャンネルが最初にそのウェル容量に達していないためである。代わりに、複数のカラーチャンネルのウェルは、略同じ時間でそのウェル容量に達する。白色面を撮影するときに、カラーチャンネルのウェルは、そのウェル容量の 50 % になることはないだろう。

20

【0064】

また、照明装置 210 からの非白色照明が、白色面に向けられたときに、3つの全てのカメラのチャンネル応答が光に対して均等になるように設計されているので、白色光照明を用いる画像処理パイプライン 240 におけるホワイトバランス・ステージは、複数のカラーチャンネルのいずれの信号も増幅する必要がない。複数のカラーチャンネルの信号が、既に等しい。全体的な効果は、ウェルを完全に利用することによって、取込み中のノイズが殆ど無いので、得られる画像のノイズが著しく少なく、他のカラーチャンネルに関して任意のカラーチャンネルを増幅する必要がない。

30

【0065】

カメラ 220 L が白色面に向けられているときに、カメラ 220 L のカラーチャンネルが均等に応答するように、複数の色成分の照明源 212 における異なる色成分の照明源の強度を増減する方法を決定するために、カメラ 220 L の特性が検討され、且つ光源 211 の制御が検討される。先に述べたように、カメラ 220 R についての検討事項は、カメラ 220 L と同じであるので、その説明は、カメラ 220 R について繰り返さない。また、以下の説明は、単一の信号チャンネル及び単一のカメラのみを利用する内視鏡システムにも適用される。

40

【0066】

また、以下の説明において、赤、緑、及び青色成分を利用する色空間について、検討する。典型的には、カラーカメラは、ベイヤー・カラーフィルタ・アレイ等のカラーフィルタ・アレイを含む。カラーカメラの構成に拘わらず、以下の説明では、画像取込みセンサ 221 L によって取り込まれた、カメラの赤色チャンネルに関連する第 1 のセットの画素が存在する。画像取込みセンサ 221 L によって取り込まれた、カメラの緑色チャンネルに関連する第 2 のセットの画素があり、画像取込みセンサ 221 L によって取り込まれた、カメラの青色チャンネルに関連する第 3 のセットの画素が存在する。カメラ 220 L の複数の N カラーチャンネルを表すような 3 つのカラーチャンネルの使用は、単なる例示で

50

あり、これに限定されるものではない。また、3つのカラーチャンネルとして赤、緑、青色チャンネルの使用は、単なる例示であり、これに限定されるものではない。この開示に鑑みて、この技術分野の精通者は、関心対象の色空間及び関心対象のカラーフィルタ・アレイに基づいて、カメラ220Lに関連するチャンネルの数と、チャンネルの数に関連した特定の色との両方を規定することができる。

【0067】

カメラ220Lの光学系、カメラ220Lで使用されるカラーフィルタ・アレイ、及びカメラ220Lの量子効率（これらは総称してカメラの感度関数と呼ばれる）は、カメラ220Lが、異なる波長の入射光にどの様に応答するか、すなわち、手術部位203からの光にどの様に応答するかを決定する。図3は、カメラ220Lの応答関数の一例を示す。カメラ220Lの複数のNカラーチャンネルのそれぞれに対して応答関数が存在する。

10

【0068】

こうして、この例では、3つの応答関数、青色チャンネルについて1つの応答関数301、緑色チャンネルについて1つの応答関数302、及び赤色チャンネルについて1つの応答関数303が存在する。図3では、応答関数301～303のそれぞれは、曲線で表される。

【0069】

特定の応答関数のより大きい値は、カメラ220Lのカラーチャンネルが、その特定の応答関数についてより低い値を有する他の波長の光と比較して、その特定の波長の光により多く応答することを示す。例えば、赤色の応答関数303は、カメラ220Lの赤色チャンネルが、450～500nmの波長範囲よりも、600～650nmの波長範囲の光をより多く通過させることを示す。

20

【0070】

特定の応答関数のより低い値は、カメラ220Lのカラーチャンネルが、その特定の応答関数についてより高い値を有する他の波長の光と比較して、その特定の波長の光に殆ど応答しないことを示す。例えば、青色の応答関数301は、カメラ220Lの青色チャンネルが、440～470nmの波長範囲よりも、600～650nmの波長範囲の光を殆ど通過させないことを示す。応答関数のゼロ値は、カメラ220Lのカラーチャンネルがその光の波長を認識できないことを示す。

【0071】

一態様では、カメラ220Lの複数のカラーチャンネルの応答関数は、行列Rを構成する3つの列ベクトルとしてマトリックス表記に変換される。行列Rは、 $M \times N$ 行列である。具体的には、一態様では、例えば400nm～700nmで1nm毎に離間した、M個の等間隔の波長のセットが、選択され、次に、応答関数の値は、これらの選択された波長のそれぞれで読み取られる。この例では、301個の値が、各応答関数について生成される。こうして、この例では、Mは、301に等しく、Nは、赤、緑、青の応答関数の3に等しい。400nm～700nmの範囲が、応答関数の全ての重要な非ゼロの部分を含む限り、インターバル間隔は、十分に小さく（1nm）、次に、ベクトル形式は、完全な曲線に対応する。サンプリング範囲及び間隔は、通常、用途に基づいて変化する。

30

【0072】

上述したように、一態様では、光源211は、複数のP色成分の照明源212を含む。例として、光源211が、4つの異なる色成分の照明源、例えば異なる強度の光を放射するように調整できる4つの個々のLEDを含むように、Pが4である実装態様について検討する。4つの個々のLEDを含む照明装置の一例は、（2010年8月13日に出願された、"Surgical Illuminator With Dual Spectrum Fluorescence"を開示する）米国特許出願公開第2012/0004508号明細書に示されており、この文献は、参照により本明細書に組み込まれる。

40

【0073】

4つの異なる各LEDの照明スペクトルの例が、図4に示される。スペクトル401は、青色成分の照明である。スペクトル402は、シアン色成分の照明である。スペクトル

50

403は、緑色成分の照明であり、スペクトル404は、赤色成分の照明である。この態様では、複数の色成分の照明源212のそれぞれは、異なる色成分の照明源である。

【0074】

スペクトル401～404も、マトリックス表記で表すことができる。各スペクトルは、行列Eの列である。行列Eは、 $M \times P$ 行列である。具体的には、一態様では、例えば400nm～700nmで1nm毎に離間した、M個の等間隔の波長のセットが選択され、次に、LED照明スペクトルの値が、これらのM個の選択された波長のそれぞれで読み取られる。

【0075】

また、照明制御装置215が、光源211における各LEDの出力強度を制御するので、及びLEDの照明出力が、その混合出力と一緒に光学的に線形的に組み合わせられるので、内視鏡201の先端部から放射される光のスペクトル e^{out} は、以下のように表すことができる。

【数1】

$$e^{out} = \text{diag}(t) * E * w,$$

ここで、 e^{out} は、 $M \times 1$ 列ベクトルとして放射されたスペクトルであり、

tは、 $M \times 1$ 列ベクトルとして表される内視鏡の照明チャンネルの分光透過率であり、

$\text{diag}(x)$ は、他の全ての要素がゼロである行列の対角にベクトルxを配置することを示し、

wは、 $P \times 1$ の単一の列重みベクトルであり、重みベクトルwの各要素は、複数のP個のLEDの対応するLEDの強度を決定するために、非白色光モジュール217によって使用される。

【0076】

非白色光を実現するために、重みベクトルwは、複数のNカメラ・カラーチャンネルのそれぞれからの応答が、LEDが負の光(negative light)を放射することができない場合に、重みベクトルwの要素を正にしなければならないという制約を等しく受けるように決定される。これは、以下のマトリックス形式で書くことができる。

【数2】

$$[1] = R^T * \text{diag}(t) * E * w \quad w \geq 0 \text{ となる条件で}$$

ここで、目標は、重みベクトルwを解くことであり、[1]は、1の $N \times 1$ 列ベクトルを表し、 R^T は、応答関数の行列Rの転置行列である $N \times M$ 行列を表す。

【0077】

別の言い方をすれば、先の式は、非白色光の照明モジュール217が、Pカラーチャンネルの照明制御因子CCIWのうちの異なる1つを、光源211におけるP色成分の照明源のそれぞれに適用するときに、照明装置210が非白色光を出力するように、Pカラーチャンネルの照明制御因子CCIW（重みベクトルwの要素）を決定し、そして内視鏡201によって放射された非白色光が完全な反射面、すなわち白色面に入射するときに、カメラ220Lの各電子ウェルは、100%完全なレベルにまで充填される。

【0078】

こうして、問題は、正の成分のみを含む重みベクトルwを見つけることである。制御可能なLEDの数Pが、カメラ・カラーチャンネルの数Nに等しい場合に、簡易解法は、行列 $R^T * \text{diag}(t) * E$ が正方行列である場合に、逆行列を取ることである。この場合には、以下になる。

【数3】

$$w = (R^T * \text{diag}(t) * E)^{-1} * [1]$$

10

20

30

40

50

【0079】

重みベクトル w が、全て正又はゼロである（及び $R^T * \text{diag}(t) * E$ が逆行列を有する）限り、解が存在する。重みベクトル w が、負の成分を有する場合に、LEDは、カメラ・カラーチャンネルを等化するように制御することができない。しかしながら、この状況では、重みベクトル w の負の成分は、最も近い解を得るためにゼロにクリップすることができる。

【0080】

しかしながら、制御可能なLEDの数 P が、カメラ・カラーチャンネルの数 N に等しくない場合に、行列 $R^T * \text{diag}(t) * E$ の逆行列が存在しないため、簡易解法は不可能である。例えば、4つの制御可能なLED及び3つのみのカラーチャンネルを有するカメラ220Lでは、簡易解法は利用できない。

10

【0081】

この特定のケースでは（つまり、制御可能な色成分の照明源の数 P が、カラーチャンネルの数 N よりも大きいときはいつでも）、重みベクトル w の成分について多くの解が存在している、すなわち、重みベクトル w についての複数の異なる解は、完全な反射面に入射する非白色光についてカメラ・カラーチャンネルのウェルの充填を均一にするだろう。具体的には、 w に対する解のセットは、以下のように表すことができる。

【数4】

$$w = w^a + V^n * \alpha \quad w \geq 0 \text{ となる条件で、} \alpha \text{ を変化させることによって}$$

20

ここで、 w^a は、擬似逆行列解であり、

V^n は、 $N \times (P - N)$ 行列の $(P - N)$ ゼロ空間の列ベクトルを規定する、すなわち、カメラの応答を変更することなく、解 w を変化させることができる方向性が存在し、

α は、 w に対する1つの特定解を $(P - N) \times 1$ ベクトルとして規定する。

1つの重みベクトル w に対する解法を制限するには、別の制約を解法に与えなければならない、すなわち、我々は、単一の α 値を決定することにより、ゼロ空間の値を指定する必要がある。

30

【0082】

可能な制約として、放射パワーの最大化、放射パワーの最小化、駆動電流の最大化、駆動電流の最小化、又は外科医コンソールの外部で見た光の色をより白く見えるように変更することが挙げられるが、これらに限定されるものではない。LED駆動電子機器の制約によって、最小LED輝度を最大化する制約が、実施された。基本的に、照明制御装置215が、低輝度で光を確実に制御することができないので、所望されることは、重みベクトル w の最小値を可能な限り高くすることである。

【0083】

このような制約を解決するためにミニマックス最適化があるが、解 $(P - N = 1)$ に1つだけ余分な自由度が存在しているので、緑色及びシアン色LEDからの照明は、カメラ220Lについて常に最も低く、ゼロ空間ベクトル V^n の中で反対の符号を有することに経験的に気付いた。重みベクトル w の値は、緑色及びシアン色チャンネルが等しくなるまで、ゼロ空間の成分 α を掃き出すことによって決定した。

40

【0084】

表1は、MatLab（登録商標）のコンパイラでコンパイルしたMatLabコンピュータコードの例であり、このコードは、次に、プロセッサ上で実行され、緑色及びシアン色の照明チャンネルが等しくなるまで、ゼロ空間の成分 α を掃き出すことにより重みベクトル w を決定する。（MatLabは、米国、郵便番号01760、マサチューセッツ州、ナティック、アップルヒルドライブ、3にあるMathworks社の米国登録商標である。）

50

【表 1】

```

% RT * diag(t) * Eの特異値分解を見つける
[U, S, V] = svd(RT*diag(t)*E)

% pinv解を見つける
Va = V(:,1:N)
sa = diag(S(1:N,1:N))
wa = Va*diag(1./sa)*UT*1

% ゼロ空間成分を見つける
vn = V(:,4)

% 緑色(インデックス=3)及びシアン色(インデックス=2)を
% 等しくするように解く
α = (wa(2)-wa(3))./(vn(3)-vn(2))

% 最終的なw解を見つける
w = wa + vn*α

```

10

20

ここで、 $\text{svd}(X)$ は、 X の特異値分解であり、

$\text{diag}(x)$ は、 x の対角行列であり、

2 及び 3 のインデックスは、それぞれ緑色及びシアン色の LED に対応する。

ここでは、 U 、 S 、 V は、特異値分解 (svd) の出力である。特異値分解 (svd) は、行列を 3 つの別々の行列に分割するための一般的な方法である： $X = U S V^T$ 、ここで U 及び V は、正規直交行列であり、 S は、対角行列である。 X の U 、 S 、 V へのこの分解によって、擬似逆及びゼロ空間の成分を見つけることができる。

【0085】

図 5 は、上記の手順を使用した、白色光照明 502 と非白色照明 501 との間の差を示している。図から明らかなように、青色及び赤色 LED は、白色光モードに比べて非白色光モードにおいて、緑色及びシアン色 LED よりもはるかに多くの光を出力している。一態様では、白色面から反射されたときに、白色光に対するカメラ 220L の応答は、赤 (R) : 61%、緑 (G) : 100%、青 (B) 67% であるが、非白色光を使用したカメラ応答は、その応答が設計されたように赤 (R) : 100%、緑 (G) : 100%、青 (B) : 100% である。

30

【0086】

非白色光を生成するこの技術は、表示された手術シーンでのノイズ減少が、内視鏡からの光の色を調整することによって達成できることを実証している。具体的には、カメラ (複数可) の全てのカラーチャンネルが、白色面に向けられたときに、そのシーン応答を等しく取り込む場合に、表示された手術シーンにおいて各画素の信号対雑音比を増大させることができる。信号対雑音比が増大すると、最終的な手術用画像における知覚ノイズが減少する。

40

【0087】

非白色光のシーン・ベースの較正

従来例では、非白色光モジュール 217 は、照明装置 210 が非白色光で手術部位 203 を照明するように、光源 211 を駆動するように構成されていたので、カメラ 220L により取り込まれたカラー画像の白色光の色のバランス調整は、非白色光が白色面で反射されたときに、不要であった。これは、通常の白色光照明を用いて取り込まれ且つディスプレイ 251 上に表示される画像と比較して、ディスプレイ 251 上に表示される画像の

50

信号対雑音比を改善した。

【0088】

しかしながら、非白色光を他の方法で生成して、ディスプレイ251上に提示される画像の信号対雑音比を改善することができる。例えば、制御装置215は、照明装置210が非白色光を出力するように、複数の色成分の照明源212のうちの少なくとも1つの出力照度レベル、例えば光パワー出力を変化させるように構成される。複数の色成分の照明源212のうちの少なくとも1つの出力照度レベルの変化は、カメラ220Lによって取り込まれたカラーシーンの色成分特性に基づくものである。この件で生成された非白色光は、通常の白色光照明を用いて取り込まれ且つディスプレイ251上に表示されるシーンと比較して、ディスプレイ251上に表示されるシーンの改善された信号対雑音比をもたらす。

10

【0089】

一態様では、カラーチャンネル照明制御因子CCIWは、様々な方法で生成される。最初に取り込まれたシーンの情報が、照明制御装置215によって使用される、生成されたカラーチャンネル照明制御因子CCIWに使用される。

【0090】

一態様では、動的なアプローチが、非白色光を生成するために使用されるカラーチャンネル照明制御因子CCIWを決定する。例えば、フレーム610（図6A）が、取り込まれ、これを使用して、第1セットのカラーチャンネル照明制御因子CCIW620を生成する。第1のセットのカラーチャンネル照明制御因子CCIW620は、取り込まれた次のZ個の連続フレームに使用され、ここでZは、非ゼロの正の整数である。Z個の連続フレームが、取り込まれ、処理され、及び表示されるが、このシーケンス内のフレーム621のうちの1つを使用して、第2のセットのカラーチャンネル照明制御因子CCIW621を生成する。第2のセットのカラーチャンネル照明制御因子CCIW621は、取り込まれた次のZ個の連続フレームのために使用され、その処理が継続される。

20

【0091】

一態様では、時間加重移動平均が、カラーチャンネル照明制御因子CCIW621を生成するために使用される。この態様では、フレームチャンネル照明制御因子CCIW__frameが、フレーム毎に生成され、上述したように、次の固定されたフレーム数に亘って減少する重み付けし、他の加重フレームチャンネル照明制御因子CCIW__frameと加算され、最近のフレームのフレームチャンネル照明制御因子CCIW__frameが、支配的となるが、以前のフレームのフレームチャンネル照明制御因子CCIW__frameの（例えば、線形的に）減少した画分が加算されるように平均化され、例えば、フレームレートで更新される現在適用される加重時間移動平均チャンネル照明制御因子CCIW621を与える。

30

【0092】

一態様では、数Zは、システム200の安定性を維持するためにフレーム数の時間平均として経験的に決定される。別の態様では、数Zは、一定ではない。むしろ、カラーチャンネルの平均輝度を監視し、いずれかのカラーチャンネルの平均輝度が、所定の割合、例えば5%を超えるように変化した場合に、新しいセットのカラーチャンネル照明制御因子CCIWが、生成される。このアプローチは、カメラの視野内の手術部位の特性が変化した場合に、電子ウェルが、最適な充填の近く留まるように、外科的処置手術中に、カメラのカラーチャンネルのウェルの充填量(fullness)の変化を適応的に補償し、且つカラーチャンネル照明制御因子CCIWを調整する。

40

【0093】

別の態様では、取り込んだシーンについて、カメラ220Lの各カラーチャンネルの画素の輝度のヒストグラムが作成される。カメラ220Lの複数のNカラーチャンネルのそれぞれの画素の輝度のヒストグラムが作成される。この技術分野の精通者に知られているように、各画素は、画素の輝度を表す単一の数である画素値を有する。画素値は、その画素の画素ウェルの充填量の指標である。こうして、カメラ220Lについて、各カラーチ

50

チャンネルについて1つ、N個の輝度ヒストグラムが作成される。

【0094】

N個の輝度ヒストグラムのそれぞれにおいて、輝度値は、x軸上にプロットされる。各輝度値についてのバーの高さは、その輝度値を有するカラーチャンネルの画素数を表す。輝度ヒストグラムは、取り込んだ画像全体、又は、取り込んだ画像の関心領域に基づくことができる。例えば、関心領域は、遠隔操作手術システム200を使用する者の中心窩内の領域として規定することができる。画像センサ221Lの画素のウェルの充填量の表示は、そのカラーチャンネルが各カラーチャンネルの輝度ヒストグラムから導出される箇所にある。表示は、平均値、又は全ての値の90パーセンタイルに相当する値とすることができる。

10

【0095】

行列Bは、照明コントロールとカメラセンサの色チャンネル応答との間の結合として規定される。この行列は、照明コントロール、P要素ベクトルをカメラセンサのカラーチャンネル応答、N要素ベクトルに変換する。行列Bは、基準レベルにおいて、1つずつ照明チャンネル上で回転させることによって測定することができる。こうして、以下の通りになる。

【数5】

$$B = \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} & \dots & b_{1P} \\ b_{21} & b_{22} & \dots & b_{2P} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ b_{N1} & b_{N2} & \dots & b_{NP} \end{bmatrix}$$

20

【0096】

カラーチャンネル照明制御因子CCIWは、次のように規定される。

【数6】

$$W_{Full} = B * CCW$$

$$B^{-1} * W_{Full} = CCIW$$

30

ここで、WFullは、 $N \times 1$ 列ベクトルであり、各成分が、カメラ220Lのカラーチャンネルの画素ウェルの所望の充填量を表し、

CCIWは、 $P \times 1$ の列ベクトルであり、各要素が、光源211の色成分の照明源のうちの1つのカラーチャンネル照明制御因子を表す。

【0097】

PがNに等しく、且つBの逆行列が存在する場合に、カラーチャンネル照明制御因子CCIWの決定は、容易である。PがNよりも大きい場合に、Bの擬似逆行列を使用する。

40

【0098】

行列の擬似逆行列は、この技術分野の精通者にはよく知られている。ここで使用するのに適した擬似逆行列は、Moore-Penrose擬似逆行列と呼ばれる。Moore-Penrose擬似逆行列の一般的な使用は、固有の解法を欠く線形方程式の系に対して「最適な」最小二乗解を計算することである。Moore-Penrose擬似逆行列の別の使用は、線形方程式の系に対して最小値（ユークリッド）ノルム解を見つけることである。一態様では、最適な最小二乗解を使用する。

【0099】

このようにして生成されたカラーチャンネル照明制御因子CCIWは、遠隔操作手術シ

50

システム 200 において、上述したように、静的アプローチ又は動的アプローチのいずれかで使用することができる。カラーチャンネル照明制御因子 $CCIW$ を生成するために使用される技術に拘わらず、非白色光の照明を使用することは、白色光照明を用いて取り込んだ画像から形成された表示画像と比較して、表示画像へのノイズの寄与を低減することにより、ディスプレイ 251 上に表示される画質を向上させる。

【0100】

例として、カメラ 220L が、赤、緑、青色チャンネルを有しており、例えば N が 3 であり、所望の充填量 $WFull$ が、各カラーチャンネルについて 75% であると想定する。白色光照明を用いると、赤色チャンネル $R603B$ が、90% の充填量であり（図 6B）、緑色チャンネル $G602B$ が 50% であり、及び青色チャンネル $B601B$ が、37.5% である。非白色照明について、赤色チャンネル $R603C$ が、約 75% の充填量であり（図 6C）、緑色チャンネル $G602C$ が、75% であり、青チャンネル $B601C$ が、約 75% の充填量である。白色照明及び非白色照明の両方のノイズフロアを 15% とした。こうして、青及び緑色成分の信号対雑音比は、非白色光について改善される。

【0101】

しかしながら、光源 211 における複数の色成分の照明源 212 のそれぞれからの照明が、手術部位 203 によって吸収され且つ異なる方向に反射されるので、電子ウェルは、正確に 75% の充填量になる可能性はない。こうして、この態様では、カメラチャンネルの非白色光に対する応答が略等しくなるときに、異なるカラーチャンネルにおけるカメラの画像センサの部分の応答は、手術部位による非白色光の吸収及び反射の差が考慮される場合に、等しいことを意味する。それにも拘わらず、信号対雑音比は、青及び緑色画素について少なくとも改善された。

【0102】

手術部位 203 のカラー画像では、緑及び青色照明成分が、赤色照明成分よりも殆ど散乱されず且つ赤色照明成分よりも殆ど浸透しないため、緑及び青色画素は、細部の殆どを提供する。結果として、青及び緑色画素の信号対雑音比を改善することは、ディスプレイ 251 に提供される画質を向上させる。

【0103】

図 6C に示されるように充填されたウェルを有する画素が、ディスプレイ 251 上に表示するために直接的に処理された場合に、表示された画像は、非白色光照明に関連したカラーチャンネルの電子ウェルの充填量によって適切なカラーバランス調整を行うことはないだろう。こうして、各カラーチャンネルの画素が画像センサから取得された場合に、カラーチャンネルの画素値は、カラーチャンネル照明制御因子 $CCIW$ を補償するように補正される。中間色の対象物（例えば、ホワイトバランス標的）のシーンを観察するときに、照明コントロール $L0$ が、白色画像を生成する仮定すると、

【数 7】

$$I0 = B * L0$$

ここで、 $I0 = [r0, g0, b0]^T$ は、 $N \times 1$ の画素輝度行列であり、RGB 成分が同じ値を有し、

$L0 = [L01, \dots, L0P]^T$ は、 $P \times 1$ の光パワー出力行列である。

【0104】

後で、追加のゲイン $A = [ccw1, \dots, ccwP]^T = CCW^T$ は、 $L0$ の上部の照明コントロールに適用され、 L をもたらし、ここで、 $L = [L1, \dots, LP]^T = [ccw1 * L01, \dots, ccwP * L0P]^T$ である。照明 L を用いたカメラからの色応答は、 $I = [r, g, b]^T$ である。

$$K = B * A = [kr, kg, kb]$$

【0105】

調整された画素の色 $I' = [r/kr, g/kg, b/kb]$ は、ディスプレイに提示

され、正確な色を実現する。これは、図 6 D に示されるように、典型的な画素値をもたらす。赤色チャンネルのノイズが若干増加したが、緑及び青色チャンネルのノイズが無くなっている。こうして、緑及び青色チャンネルの信号が、画像処理パイプライン 240 のホワイトバランス調整プロセスで増幅される場合に、信号対雑音比は、白色光照明を用いた場合よりも良好である。

【0106】

非白色光を用いた高ダイナミックレンジ画像

ビデオカメラを使用して、高ダイナミックレンジ画像を形成するための標準的な方法は、ビデオカメラによって、異なる露出レベルで連続した画像を撮影することである。異な

10

って露出された画像は、単一の高解像度画像にマージされる。この技術は、ビデオカメラが、フレーム毎に露出設定を切り替える機能を有する必要がある。これは、取り込まれた各フレームから表示画像を生成するビデオカメラと比較して、効果的に低減したフレームレートをもたらす。また、シーンに動きがある場合に、経時的に取り込まれた画像が、単一の高解像度画像にマージされたときに、動きアーチファクトが観察される可能性がある。

【0107】

高ダイナミックレンジ画像を形成するために撮影に使用される別のアプローチは、段階的な減光フィルタを用いて画像を取り込むことである。シーンの明るい領域が、フィルタによってシーンの薄暗い領域よりも多く減衰されるように、減光フィルタを段階的に調整する。これは、異なる輝度の既知の領域を有するシーン、例えば日の出や日没のシーンに適しているが、手術部位のシーンの同じ部分は、常にシーンの最も明るい領域ではないため、遠隔操作手術システムでの段階的な減光フィルタの使用は、実用的ではない。

20

【0108】

カラー画像を必要としない用途では、カメラ 220 L 及び手術部位 203 を照明する非白色光を使用して、単色の高ダイナミックレンジ画像を生成することができる。例えば、診断とは異なり、カラー画像は、手術用器具（複数可）のナビゲーション中に、例えば肺のナビゲーションの案内中に重要ではないかもしれない。

【0109】

モノクロ画像が許容される用途では、非白色光の照明と、異なる露出設定又は減光フィルタを使用しないカメラとを用いて、高ダイナミックレンジ画像を形成することが可能である。非白色光モジュール 217 は、複数の色成分の照明源 212 が、白色光照明を形成するために使用される通常強度以外の強度を有するように、複数の色成分の照明源 212 を駆動するように構成される。

30

【0110】

従って、カメラ 220 L は、N 枚の画像を取り込み、カメラの N 個のカラーチャンネルのそれぞれは、色成分の照明源 212 に使用される異なる重みによって効果的に異なって露出される。これらの N 個の画像を使用して、減光フィルタを有するカメラに使用されるものと同等の方法で高ダイナミックレンジ画像を生成する。こうして、高ダイナミックレンジ画像は、任意の特殊フィルタや可変露出設定のカメラを必要とせずに、得られる。非白色光の照明を使用することによって、遠隔操作手術システムで使用される、カラーフィルタ・アレイを含む従来のカメラを使用して、高ダイナミックレンジ画像の生成が可能になる。

40

【0111】

実施例の目的のために、複数の色成分の照明源 212 における色成分の照明源の数 P が 3 つであり、3 つの色成分の照明光源は、赤色光源、緑色光源、及び青色光源であると想定する。また、通常白色光照明について、非白色光モジュール 217 は、3 つの光源のそれぞれを等しく重み付けする、例えば、赤、緑、青色の重み（カラーチャンネル照明制御因子 CCIW）は、1 : 1 : 1 であると想定する。一態様では、重み（カラーチャンネル照明制御因子 CCIW）は、照明装置 210 が、例えば赤、緑、青色光源の非白色光を提供するように変更され、その重みは、0.5 : 1.0 : 2.0 である。

50

【0112】

一般的に、色成分の重みは、手術シーンからの反射光のダイナミックレンジ（シーンダイナミックレンジ）に対するカメラ220Lのカラーチャンネルの画素のダイナミックレンジ（画素ダイナミックレンジ）の比をることによって決定される。シーンダイナミックレンジに対する画素ダイナミックレンジの比は、 $1:DR$ であり、ここで DR は、ゼロ以外の正の整数である。この例では、第1の照明色成分の最大重みが、第 N の照明色成分の重みの DR 倍である。第2の間の $(N-1)$ 照明色成分による重みは、2の累乗だけ最小重みと最大重みとの間で均一に離間している。例えば、画素ダイナミックレンジが $1:256$ であり、且つシーンダイナミックレンジが $1:1024$ である場合に、両者の比は、 $1:4(2^2)$ である。上記の例では、最小の重みは1であったので、最大の重みは、4であった。1と4との間の2の累乗は、 $2^1=2$ であるので、第3の重みは、2である。

10

【0113】

別の例として、 $1:16$ の比及び3つの色成分の照明源について検討する。最小重みは、1であり、最大重みは16である。他の重みは、4である。その比が $1:16$ であり、且つ4つの色成分の照明源がある場合に、その重みは、 $1:2^{(4/3)}:2^{(8/3)}:16$ になるだろう。

【0114】

シーンがカメラ220Lで反射された非白色光から取り込まれるときに、 N カラーチャンネルのそれぞれは、光源212における P 色成分の照明源の光パワー出力の差によって異なる反射光強度でグレースケールのシーンを取り込む。 N グレースケールのシーンを処理して、高ダイナミックレンジのグレースケール画像を生成する。この処理を行うための1つの技術が、Nayar and Mitunga, "High Dynamic Range Imaging: Spatially Varying Pixel Exposures," IEEE Conference on Computer Vision and Pattern Recognition, Vol.1, pp.472-479(2000),に記載されており、この文献は、参照により本明細書に組み込まれる。

20

【0115】

異なるカメラ露出設定や減光フィルタを用いて得られた画像を使用するのではなく、異なる強度のカラー照明成分の組合せを含む非白色光の照明を使用して、露出を固定したカメラを用いて異なる露出画像を取得する。 N 個の異なる露出画像を同時に取り込むので、動きアーチファクトが存在しない。

30

【0116】

先の例では、異なる露出の画像を単一のフレームに取り込むために、非白色光の異なる強度の色成分を使用した。同様の効果は、各色成分の照明源がフレームの露出時間内に出力される、時間の長さを変化させることによって、得ることができる。この態様では、非白色光モジュール217によって適用される重みは、白色光に使用されるものと同じであるが、スイッチング素子（複数可）が、非白色光モジュール217に追加される。

【0117】

赤、緑、青色成分の光パワー出力の比が $0.5:1:2$ であり、且つ露出時間が時間 t である同じ例について検討する。この例では、青色光源は、時間 $(2/3.5)*t$ に亘って出力される。緑色光源は、時間 $(1/3.5)*t$ に亘って出力され、赤色光源は、時間 $(0.5/3.5)*t$ に亘って出力される。こうして、色成分の光源のそれぞれは、特定の割合の露出時間になるようにパルス幅変調される。

40

【0118】

図7は、照明装置210からの出力光を制御するために、照明装置210の赤、青、及び緑色成分の照明源からの出力を変化させる一例を示す図である。露出時間の58%に亘って青色光源がオンになり、露出時間の28%に亘って緑色光源がオンになり、露出時間の14%に亘って赤色光源がオンになる限り、各色成分の照明源をオン／オフさせる特定の順序は、重要ではない。当然ながら、光源のオン／オフを切り替える代わりに、光源をオン状態に維持することができ、光源の出力は、図7のオフ状態で示されるように露出時

50

間中に、照明装置 210 の出力から離れる方向に向ける又はその出力に到達するのを阻止することができる。

【0119】

上記の例で使用される特定の数の光成分の照明源と、光成分の照明源の重みは、単なる例示であり、実施例で使用される特定の数の光成分の照明源及び重みに限定されるものではない。

【0120】

別の実施例では、色成分の照明源の出力は、図 7 に示されるように変化するが、異なるフレームが、各色成分の照明源について取り込まれる。固定フレームシャッターが使用される場合に、照明の切替えは、画像取得に同期される。ローリングシャッターを使用する場合に、照明の切替えは、照明を切り替えることによって、取り込んだ画像にフリッカーを生じないような周波数にしなければならない。ここで使用される場合に、ローリングシャッターは、フレーム全体を一度に取り込むのではなく、情報が、フレームの各行から順々に、例えば上から下に読み出されることを意味する。

【0121】

こうして、この例では、カメラの露出時間が固定されるが、照明は、異なる露出画像を得るために変化される。この場合に、高ダイナミックレンジ画像は、異なる露出で撮影された画像について高ダイナミックレンジ画像を取得するための既知の技術に相当する方法で形成される。

【0122】

照明装置 210 の出力能力を変化させることは、多くの方法で実現することができる。複数の成分の光源の出力は、上述したように直接的に制御することができる。要素 218 は、照明装置 210 から出力される光の経路に配置される複数のセクションを有する回転ホイールとすることができる。複数のセクションのそれぞれは、複数の色成分のうちの 1 つの色を有し、複数のセクションのそれぞれは、異なる光減衰レベルを有する。別の態様では、要素 218 は、制御装置に結合された音響光学光変調器である。

【0123】

あるいはまた、要素 218 は、液晶装置とすることができる。一態様では、液晶装置は、オン／オフ・パルス幅変調シャッターモードに構成され、このモードは、カメラ画像フレームのキャプチャ当たり 1 つ又は複数のオン／オフサイクルを含むオン／オフ時間の変動比を有する。別の態様では、液晶装置は、例えば、入射偏光子、補償型液晶可変リターダ(retarder)、及び出射偏光子等の、調整可能な減衰器として構成され、入射及び出射偏光子は、直線偏光子と交差する。さらに別の態様では、液晶装置は、波長可変フィルタとして構成される。液晶波長可変フィルタの使用及び動作は、この技術分野の精通者によく知られている。

【0124】

こうして、いくつかの態様では、固定フィルタを使用して、照明装置が非白色光を出力するように、複数の色成分の照明源のうちの少なくとも 1 つの照度レベルを変更する。

【0125】

また、いくつかの態様では、非白色光を生成する照度レベルの変動は、複数の色成分の照明源 212 の寿命によって誘起される経年劣化の不均等な電力損失を調節するように制御される。こうして、発光ダイオード又はレーザダイオード等の光パワー出力が、経年劣化によって誘起される電力損失によって経時的に減少する場合に、カラーチャンネル照明制御因子 CCIW は、複数の色成分の照明源 212 のそれぞれの経年劣化によって誘起される不均等な電力損失を補償するために、静的又は動的に調整することができる。

【0126】

本明細書で説明する様々なモジュールは、プロセッサ、ハードウェア、ファームウェア、又はこれら 3 つの任意の組合せで実行されるソフトウェアにより実現することができる。モジュールがプロセッサ上で実行されるソフトウェアとして実現される場合に、ソフトウェアは、コンピュータ可読命令としてメモリに格納され、コンピュータ可読命令は、プ

10

20

30

40

50

ロセッサで実行される。メモリの全部又は一部は、プロセッサがメモリに結合される限り、プロセッサとは異なる物理的な位置にあってもよい。メモリは、揮発性メモリ、不揮発性メモリ、又はその2つのメモリの任意の組合せを指す。

【0127】

また、本明細書に記載されるように、様々なモジュールの機能は、1つのユニットによって実行される、或いは異なるコンポーネント又は異なるモジュール間で分割することができ、各機能は、次に、ハードウェア、プロセッサ上で実行されるソフトウェア、及びファームウェアの任意の組合せによって実施することができる。異なるコンポーネント又はモジュール間で分割する場合に、コンポーネント又はモジュールは、一箇所に集中させてもよく、又は分散型処理のためにシステム200に亘って分散させてもよい。様々なモジュールの実行は、様々なモジュール及び制御装置260について上述した処理を実行する方法を生じさせる。

10

【0128】

こうして、プロセッサは、プロセッサによって実行される命令を含むメモリに結合される。これは、コンピュータシステム内で、或いは、モデム及びアナログライン又はデジタルインターフェイス及びデジタルキャリアラインを介して他のコンピュータとの結合を介して達成することができる。

【0129】

ここで、コンピュータプログラム製品は、本明細書に記載したプロセスの一部又は全てに必要なコンピュータ可読コードを格納するように構成された、又はこれらのプロセスの一部又は全てのコンピュータ可読コードが格納されたコンピュータ可読媒体を含む。コンピュータプログラム製品のいくつかの例は、CD-ROMディスク、DVDディスク、フラッシュメモリ、ROMカード、フロッピー（登録商標）ディスク、磁気テープ、コンピュータハードドライブ、ネットワーク上のサーバー、及びコンピュータ可読プログラムコードを表す、ネットワークを介して送信される信号である。非一時的な有形のコンピュータプログラム製品は、プロセスの一部又は全てのコンピュータ可読命令を格納するように構成された、又はプロセスの一部又は全てのコンピュータ可読命令が格納された有形のコンピュータ可読媒体を含む。非一時的な有形のコンピュータプログラム製品は、CD-ROMディスク、DVDディスク、フラッシュメモリ、ROMカード、フロッピー（登録商標）ディスク、磁気テープ、コンピュータハードドライブ、及び他の物理的記憶媒体である。

20

30

【0130】

本開示に鑑みて、本明細書で説明したプロセスの一部又は全てに使用される命令は、ユーザにとって関心のあるオペレーティングシステム及びコンピュータプログラム言語を使用して広範なコンピュータシステム構成で実装することができる。

【0131】

本発明の態様及び実施形態を示す上述した詳細な説明及び添付の図面は、限定するものと解釈すべきではなく、特許請求の範囲が、保護される発明を規定する。種々の機械的な、組成的な、構造的な、電気的な、及び操作上の変更は、本明細書及び特許請求の範囲の精神及び範囲から逸脱することなく行うことができる。いくつかの例では、周知の回路、構造、及び技術は、本発明を不明瞭にすることを避けるために詳細に示していない又は説明していない。

40

【0132】

また、この詳細な説明の用語は、本発明を限定するものではない。例えば、「～の下に(beneath)」、「～より下の(below)」、「～の下方の(lower)」、「～より上の(above)」、「～の上方の(upper)」、「基端の(proximal)」、「先端の(distal)」等の空間に関連する用語は、図に示される1つの要素又は機構に対して別の要素又は機構との関係を説明するために使用される。これらの空間に関連する用語は、図面に示される位置及び向きに加えて、使用又は操作中の装置の異なる位置（すなわち、配置）及び向き（すなわち、回転位置）を包含することを意図している。

50

【0133】

例えば図面内の装置をひっくり返した場合に、他の要素又は機構「より下の(below)」又は「の下に(beneath)」として説明された要素は、次に、他の要素又は機構「より上の(above)」又は「の上に(over)」となる。従って、例示的な用語「～より下の(below)」は、「～より上の(above)」及び「～より下の(below)」両方の位置及び向きを包含することができる。その装置は、他の方法で向き合わせ(90度回転又は他の向きに)してもよく、本明細書で使用される空間に関連する説明は、それに応じて解釈される。

【0134】

同様に、様々な軸線に沿った及びこの軸線周りの運動の説明は、装置の様々な特別な位置及び向きを含む。単数形「1つの(a, an)」及び「その(the)」は、文脈が他に指示しない限り、複数形も含むことを意図している。用語「備える、有する、含む(comprises, comprising)」、「含む、有する(including)」等は、説明した特徴、ステップ、操作、要素、及び／又は構成要素の存在を特定するが、1つ以上の他の特徴、ステップ、操作、要素、構成要素、及び／又はグループの存在又は追加を排除するものではない。

【0135】

「結合した」として説明した構成要素は、電氣的に又は機械的に直接的に結合されるか、又は1つ以上の中間部品を介して間接的に結合してもよい。本開示に鑑みて、向上したディスプレイシステムに関して記載した操作のいずれか又は任意の組合せで使用される命令は、ユーザにとって関心のあるオペレーティングシステム及びコンピュータプログラム言語を使用して広範なコンピュータシステム構成で実施することができる。

【0136】

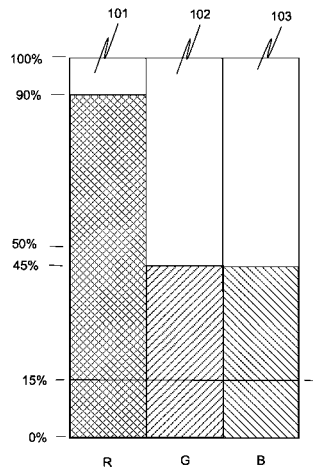
全ての実施例及び説明の参照は、非限定的であり、特許請求の範囲を本明細書で説明した特定の実装態様や実施形態及びその等価物に限定するために使用すべきではない。見出しは、単に形式のためであり、1つの見出しの下テキストは、相互参照することができるので、すなわち1つ以上の見出しの下テキストに適用することができるので、主題をあらゆる方法で制限するように使用すべきではない。最後に、本開示に鑑みて、一態様又は実施形態に関連して説明した特定の特徴は、図面に特に示されておらず又は本文中に記載されていないにも拘わらず、本発明の開示された他の態様又は実施形態に適用することができる。

10

20

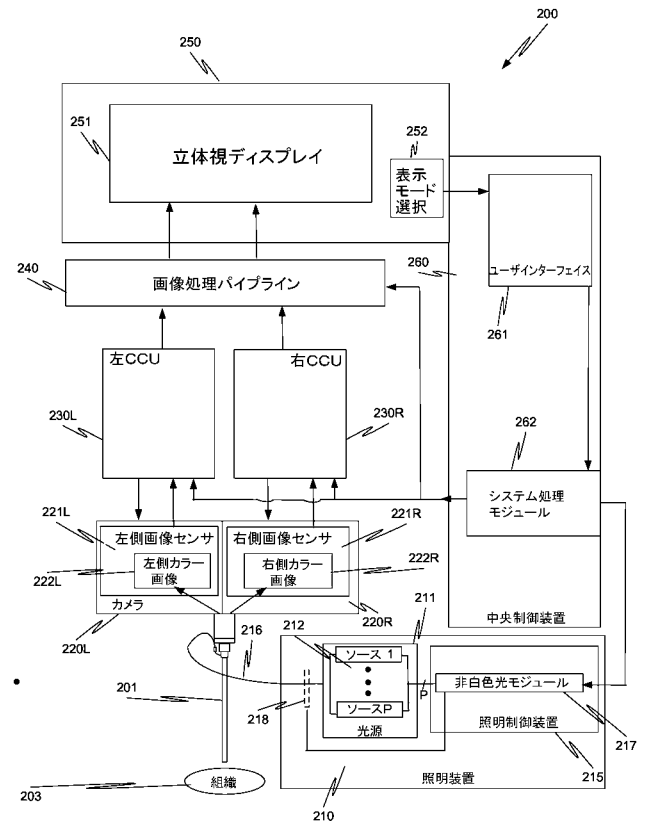
30

【図 1】

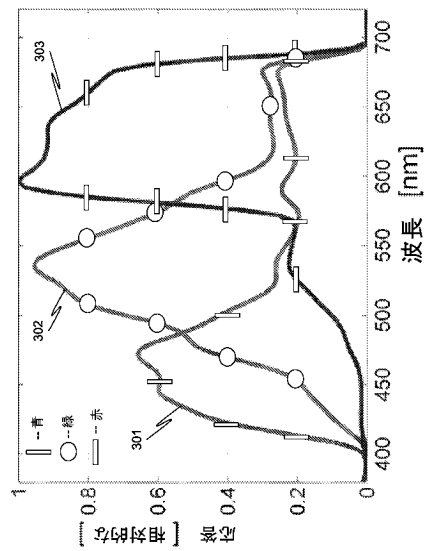


(従来技術)

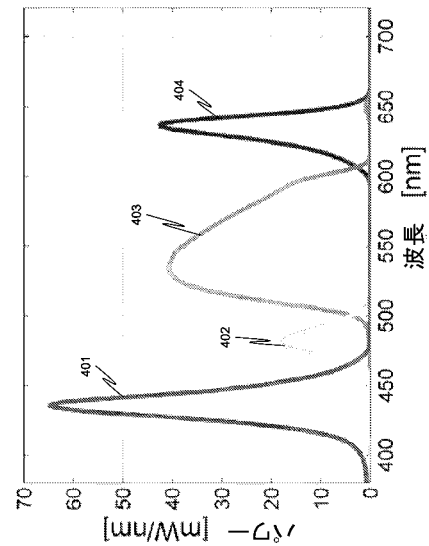
【図 2】



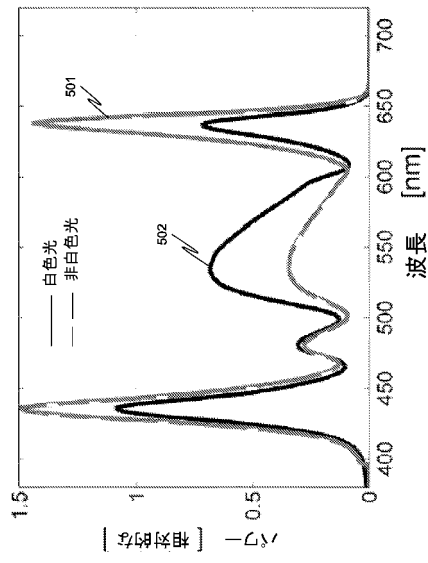
【図 3】



【図 4】



【図 5】



【図 6 A】

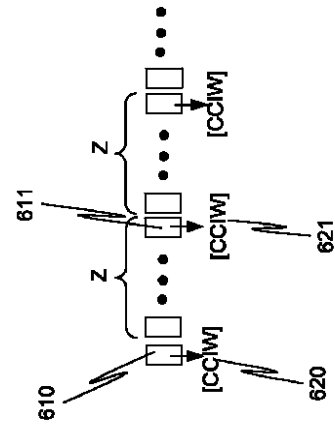
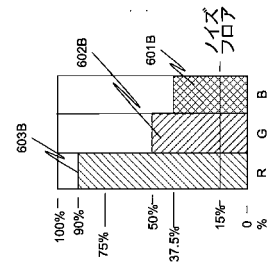
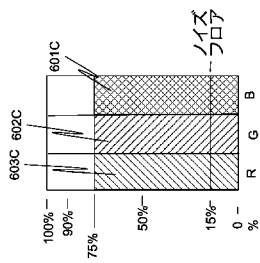


Fig. 6A

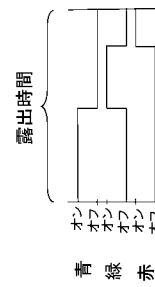
【図 6 B】



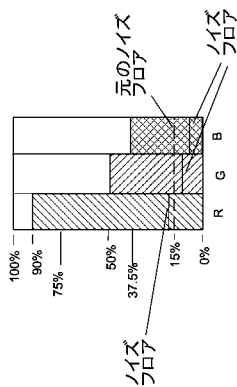
【図 6 C】



【図 7】



【図 6 D】



【手続補正書】

【提出日】平成28年11月18日(2016.11.18)

【手続補正 1】

【補正対象書類名】特許請求の範囲

【補正対象項目名】全文

【補正方法】変更

【補正の内容】

【特許請求の範囲】

【請求項 1】

機器であって、当該機器は、

カメラであって、該カメラは、該カメラに入射する光を画素のセットに分離するように構成され、前記画素のセットの各セットは、前記カメラの異なるカラーチャンネルにある、カメラと、

照明装置であって、該照明装置は、非白色光を出力し、それによって前記カメラの各カラーチャンネルが、完全な反射面から反射した前記非白色光に対して略等しい応答を有するよう構成される、照明装置と、を備える、

機器。

【請求項 2】

前記照明装置は、複数の色成分の照明源を有しており、該複数の色成分は、前記照明装置が前記非白色光を出力するように構成される、請求項 1 に記載の機器。

【請求項 3】

前記複数の色成分の照明源に結合された制御装置をさらに有しており、該制御装置は、前記複数の色成分の照明源の出力の組合せが非白色となるように、前記複数の色成分の照明源のそれぞれの出力に重み付けするように構成される、請求項 2 に記載の機器。

【請求項 4】

前記複数の色成分の照明源は、複数の発光ダイオードである、請求項 2 に記載の機器。

【請求項 5】

前記複数の色成分の照明源は、複数のレーザダイオードである、請求項 2 に記載の機器

。

【請求項 6】

前記制御装置に結合された、複数のセクションを有する回転ホイールをさらに含み、前記複数のセクションのそれぞれは、前記複数の色成分のうちの 1 つの色を有しており、前記複数のセクションのそれぞれは、異なる光減衰レベルを有する、請求項 3 に記載の機器

。

【請求項 7】

方法であって、当該方法は、

非白色光でシーンを照明するステップであって、前記非白色光は、カメラの各カメラ・カラーチャンネルが、完全な反射面から反射した光に対して略等しい応答を有するように構成される、照明するステップと、

前記カメラを用いて前記シーンの画像を取り込むステップと、

該取り込まれた画像のホワイトカラーバランス調整をせずに、前記取り込まれた画像に基づいて表示用の画像を出力するステップと、を含む、

方法。

【請求項 8】

方法であって、当該方法は、

画素のセットを含むカラー画像を取り込むステップであって、前記画素のセットの各セットは、カメラの異なるカラーチャンネルにある、取り込むステップと、

前記画素のセットから高ダイナミックレンジ画像を構成するステップと、を含む、

方法。

—

【国際調査報告】

INTERNATIONAL SEARCH REPORT		International application No. PCT/US2015/020893
A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER A61B 19/00(2006.01)i According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC		
B. FIELDS SEARCHED Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols) A61B 19/00; A61B 1/00; H04N 7/18; A61B 1/06; F21V 5/00; G02B 21/00 Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched Korean utility models and applications for utility models Japanese utility models and applications for utility models Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practicable, search terms used) eCOMPASS(KIPO internal) & Keywords: surgical, site, camera, channel, endoscope, non-white, light, color, illumination, reduce, noise, equal, response, absorb, without, narrow band image		
C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT		
Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
X	US 2007-0078299 A1 (AYAME, D. and TAKEUCHI, S.) 05 April 2007 See paragraphs [0048]-[0132]; figures 1-10.	1-21
A	US 2012-0257030 A1 (LIM, J. et al.) 11 October 2012 See paragraphs [0050]-[0071]; claims 1-16; figures 1-9B.	1-21
A	US 2012-0004508 A1 (MCDOWALL, I. et al.) 05 January 2012 See paragraphs [0032]-[0080]; figures 1-2E.	1-21
A	US 7229202 B2 (SANDER, U.) 12 June 2007 See the whole document.	1-21
A	US 6449006 B2 (SHIPP, J. I.) 10 September 2002 See the whole document.	1-21
☐ Further documents are listed in the continuation of Box C. ☒ See patent family annex.		
* Special categories of cited documents: "A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance "E" earlier application or patent but published on or after the international filing date "L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified) "O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means "P" document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed "T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention "X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone "Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art "&" document member of the same patent family		
Date of the actual completion of the international search 28 May 2015 (28.05.2015)		Date of mailing of the international search report 29 May 2015 (29.05.2015)
Name and mailing address of the ISA/KR  International Application Division Korean Intellectual Property Office 189 Cheongsa-ro, Seo-gu, Daejeon Metropolitan City, 302-701, Republic of Korea Facsimile No. +82-42-472-7140		Authorized officer Han, Inho Telephone No. +82-42-481-3362 

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Information on patent family members

International application No.

PCT/US2015/020893

Patent document cited in search report	Publication date	Patent family member(s)	Publication date
US 2007-0078299 A1	05/04/2007	EP 1769724 A2 EP 1769724 A3 EP 1769724 B1 JP 04727374 B2 JP 2007-097709 A US 7729751 B2	04/04/2007 20/08/2008 04/09/2013 20/07/2011 19/04/2007 01/06/2010
US 2012-0257030 A1	11/10/2012	KR 10-2012-0114895 A	17/10/2012
US 2012-0004508 A1	05/01/2012	WO 2012-003230 A1	05/01/2012
US 7229202 B2	12/06/2007	EP 1528421 A1 EP 1528421 B1 JP 04750389 B2 JP 2005-078083 A US 2005-0047172 A1	04/05/2005 23/05/2007 17/08/2011 24/03/2005 03/03/2005
US 6449006 B1	10/09/2002	EP 0601179 A1 EP 0601179 B1 EP 0682844 A1 EP 0682844 B1 EP 0683962 A1 EP 0683962 B1 EP 0734629 A1 JP 08-506233 A JP 08-506234 A US 2003-0035048 A1 US 5264925 A US 5394187 A US 5408268 A US 5471237 A WO 94-00954 A1 WO 95-15060 A1 WO 95-15061 A1 WO 95-15062 A1	11/03/1998 30/12/1998 08/07/1998 09/06/1999 20/05/1998 16/08/2000 02/10/1996 02/07/1996 02/07/1996 20/02/2003 23/11/1993 28/02/1995 18/04/1995 28/11/1995 06/01/1994 01/06/1995 01/06/1995 01/06/1995

フロントページの続き

(51)Int.Cl.	F I			テーマコード (参考)		
H O 4 N 5/238 (2006.01)	H O 4 N	5/238	Z			
H O 4 N 5/225 (2006.01)	H O 4 N	5/225	C			
H O 4 N 9/07 (2006.01)	H O 4 N	5/225	Z			
	H O 4 N	9/07	A			

(81)指定国 AP(BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SD, SL, ST, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), EA(AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), EP(AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OA(BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, KM, ML, MR, NE, SN, TD, TG), AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IR, IS, JP, KE, KG, KN, KP, KR, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US

(72)発明者 ディカルロ, ジェフリー
アメリカ合衆国 7 8 7 3 1 テキサス州, オースティン, エッジモント・ドライブ 4 6 1 1

(72)発明者 ザオ, タオ
アメリカ合衆国 9 4 0 8 6 カリフォルニア州, サニーヴェイル, スマック・ドライブ 1 0 2 2

(72)発明者 ブルメン克蘭ツ, スティーブン ジェイ
アメリカ合衆国 9 4 0 2 2 カリフォルニア州, ロスアルトスヒルズ, ラ・ローマ・ドライブ 2 5 2 2 3

(72)発明者 ホフマン, ブライアン ディー
アメリカ合衆国 9 4 0 4 0 カリフォルニア州, マウンテンビュー, ケンゾー・コート 3 6 5

(72)発明者 リッチモンド, ジェフ
アメリカ合衆国 9 5 1 2 4 カリフォルニア州, サンノゼ, カーサ・ヌエヴァ・コート 2 9 9 4

F ターム (参考) 2H040 BA10 CA06 GA02 GA05 GA10
4C161 BB02 BB06 CC06 DD01 GG01 JJ17 LL03 MM05 NN01 QQ01
QQ07 QQ09 RR02 RR04 RR12 RR14 RR18 RR26
5C065 AA04 BB01 BB22 BB41 CC01 DD17 EE03 GG44
5C122 DA26 EA21 EA22 FB16 FK24 GG03 GG05 GG17 GG26 GG30
HA82 HB02 HB06 HB10

专利名称(译)	手术系统包括非白光的一般照明装置		
公开(公告)号	JP2017511176A	公开(公告)日	2017-04-20
申请号	JP2016557988	申请日	2015-03-17
[标]申请(专利权)人(译)	直观外科手术操作公司		
申请(专利权)人(译)	Intuitive Surgical公司运营，公司		
[标]发明人	ザオタオ ブルメン克蘭ツステイーブンジェイ ホフマンブライアンディー		
发明人	ディカルロ,ジェフリー ザオ,タオ ブルメン克蘭ツ,ステイーブン ジェイ ホフマン,ブライアン ディー リッチモンド,ジェフ		
IPC分类号	A61B1/06 A61B1/00 A61B1/04 G02B23/24 G02B23/26 H04N5/238 H04N5/225 H04N9/07		
CPC分类号	A61B1/00009 A61B1/00193 A61B1/0638 A61B34/30 A61B90/30 A61B2090/371 A61B34/35 A61B90/37 G06T7/90 G06T2207/30004 H04N5/2352 H04N9/04		
FI分类号	A61B1/06.B A61B1/00.300.Y A61B1/04.370 G02B23/24.B G02B23/26.B H04N5/238.Z H04N5/225.C H04N5/225.Z H04N9/07.A		
F-TERM分类号	2H040/BA10 2H040/CA06 2H040/GA02 2H040/GA05 2H040/GA10 4C161/BB02 4C161/BB06 4C161/CC06 4C161/DD01 4C161/GG01 4C161/JJ17 4C161/LL03 4C161/MM05 4C161/NN01 4C161/QQ01 4C161/QQ07 4C161/QQ09 4C161/RR02 4C161/RR04 4C161/RR12 4C161/RR14 4C161/RR18 4C161/RR26 5C065/AA04 5C065/BB01 5C065/BB22 5C065/BB41 5C065/CC01 5C065/DD17 5C065/EE03 5C065/GG44 5C122/DA26 5C122/EA21 5C122/EA22 5C122/FB16 5C122/FK24 5C122/GG03 5C122/GG05 5C122/GG17 5C122/GG26 5C122/GG30 5C122/HA82 5C122/HB02 5C122/HB06 5C122/HB10		
代理人(译)	伊藤忠彦		
优先权	61/954512 2014-03-17 US		
外部链接	Espacenet		

摘要(译)

来自遥控手术系统 (200) 的内窥镜 (201) 的非白光用于照亮手术部位 (203)。摄像机 (220L) 捕获手术部位的图像并将该图像显示在监视器 (251) 上。与使用白光照明捕获并显示在监视器上的图像相比，非白光照明可将监视器上显示的手术部位图像中的噪声降至最低。

